

CTN 62 « Systèmes d'automatisations industriel et intégration »

N°	Réf NA	Année	Intitulé	Source
1	NA 16965	2010	Robots manipulateurs industriels - Vocabulaire	ISO 8373: 1994
2	NA 16966	2022	Conditions d'essai des tours à commande numérique et des centres de tournage -Partie 1: Essais géométriques pour les machines à broches horizontales	ISO 13041-1
3	NA 16967	2010	Conditions d'essai des tours à commande numérique et des centres de tournage - Partie 2: Essais géométriques pour les machines à broche verticale	ISO 13041-2
4	NA 16968	2010	Conditions d'essai des tours à commande numérique et des centres de tournage - Partie 3: Essais géométriques pour les machines à broches verticales inversées	ISO 13041-3
5	NA 16969	2010	Conditions d'essai des tours à commande numérique et des centres de tournage Précision et répétabilité de positionnement des axes linéaires et rotatifs	ISO 13041-4
6	NA 16970	2011	Conditions d'essai des tours à commande numérique et des centres de tournage - Partie 5: Exactitude des vitesses, avances et interpolations	ISO 13041-5:2006
7	NA 16971	2011	Conditions d'essai des tours à commande numérique et des centres de tournage - Partie 6: Exactitude d'une pièce d'essai usinée	ISO 13041-6:2009
8	NA 16972	2011	Conditions d'essai des tours à commande numérique et des centres de tournage - Partie 7: Évaluation des performances en contournage dans les plans de coordonnées	ISO 13041-7:2004
9	NA 16973	2011	Conditions d'essai des tours à commande numérique et des centres de tournage - Partie 8: Évaluation des effets thermiques	ISO 13041-8:2008
10	NA 16974	2011	Fonctions et instrumentation pour la mesure et la régulation des processus industriels; Représentation symbolique; Partie I : Principes	ISO 3511-1:1997

			de base	
11	NA 16975	2011	Fonctions et instrumentation pour la mesure et la régulation des processus industriels; Représentation symbolique; Partie 2 : Extension des principes de base	ISO 3511-2:1984
12	NA 16976	2011	Fonctions et instrumentation pour la mesure et la régulation des processus industriels; Représentation symbolique; Partie 3 : Symboles détaillés pour les diagrammes d'interconnexion d'instruments	ISO 3511-3:1984
13	NA 16977	2011	Fonctions et instrumentation pour la mesure et la régulation des processus industriels; Représentation symbolique; Partie 4 : Symboles de base pour la représentation des fonctions calculateur	ISO 3511-4:1985
14	NA 16978	2011	Robots manipulateurs industriels – Interfaces mécaniques - Partie 1: Interfaces à plateau	ISO 9409-1:2004
15	NA 16979	2011	Robots manipulateurs industriels – Interfaces mécaniques - Partie 2: Interfaces à queue	ISO 9409-2:2002
16	NA 16980	2012	Technologies d'automatisation avancées et leurs applications -- Exigences relatives à l'établissement d'un processus d'interopérabilité pour les entreprises de fabrication -- Partie 1: Cadre pour l'interopérabilité d'entreprise	ISO 11354-1/2011
17	NA 16981	2012	Soudage électrique par résistance -- Transformateurs incorporés pour pinces à souder	ISO 10656-1996
18	NA 16982	2012	Robots manipulateurs industriels -- Présentation des caractéristiques	ISO 9946/1999
19	NA 16983	2012	Robots manipulateurs industriels -- Critères de performance et méthodes d'essai correspondantes	ISO 9283/1998
20	NA 16984	2012	Systèmes d'automatisation industrielle et intégration -- Bibliothèque de composants -- Partie 1: Aperçu et principes fondamentaux	ISO 13584-1/2001
21	NA 16985	2012	Robots manipulateurs industriels -- Systèmes de coordonnées et nomenclatures de mouvements	ISO 9787/1999

22	NA 16986	2012	Commande numérique des machines -- Symboles	ISO 2972/1979
23	NA 19965	2012	Robots manipulateurs -Systèmes de changement automatique de terminal-Vocabulaire et présentation des caractéristiques	ISO 11593/1996
24	NA 19966	2012	Robots manipulateurs- Manipulation des objets par préhenseurs à pince-Vocabulaire et présentation des caractéristiques	ISO 14539/2000
25	NA 19967	2012	Systèmes d'automatisation industrielle et intégration -- Cadres d'intégration d'application pour les systèmes ouverts-- Partie 1: Partie 1:Description générale de référence	ISO 15745-1/2003
26	NA 19968	2012	Systèmes d'automatisation industrielle - Commande numérique des machines- Vocabulaire	ISO 2806/1994
27	NA 19969	2013	Robots et dispositifs robotiques — Exigences de sécurité pour les robots industriels —Partie 1:Robots	ISO 10218-1/ 2011
28	NA 19970	2013	Robots et dispositifs robotiques — Exigences de sécurité pour les robots industriels —Partie 2:Systèmes robots et intégration	ISO 10218-2/2011
29	NA 19971	2013	Commande numérique des machines -- Données d'entrée des processeurs CN.Langage de référence de base pour programme de pièce	ISO 4342 /1985
30	NA 19972	2013	Systèmes d'automatisation industrielle et intégration — Données de gestion de fabrication industrielle — Partie 44: Modélisation de l'information de gestion de fabrication pour l'acquisition des données d'atelier	ISO 15531-44/2010
31	NA 19973	2013	Entreprise intégrée -- Constructions pour la modélisation d'entreprise	ISO 19440/2007